

Контроллеры пошагового позиционирования серии NS

ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

По вопросам продаж и поддержки обращайтесь:

Архангельск (8182)63-90-72
Астана +7(7172)727-132
Белгород (4722)40-23-64
Брянск (4832)59-03-52
Владивосток (423)249-28-31
Волгоград (844)278-03-48
Вологда (8172)26-41-59
Воронеж (473)204-51-73
Екатеринбург (343)384-55-89
Иваново (4932)77-34-06
Ижевск (3412)26-03-58
Казань (843)206-01-48

Калининград (4012)72-03-81
Калуга (4842)92-23-67
Кемерово (3842)65-04-62
Киров (8332)68-02-04
Краснодар (861)203-40-90
Красноярск (391)204-63-61
Курск (4712)77-13-04
Липецк (4742)52-20-81
Магнитогорск (3519)55-03-13
Москва (495)268-04-70
Мурманск (8152)59-64-93
Набережные Челны (8552)20-53-41

Нижний Новгород (831)429-08-12
Новокузнецк (3843)20-46-81
Новосибирск (383)227-86-73
Орел (4862)44-53-42
Оренбург (3532)37-68-04
Пенза (8412)22-31-16
Пермь (342)205-81-47
Ростов-на-Дону (863)308-18-15
Рязань (4912)46-61-64
Самара (846)206-03-16
Санкт-Петербург (812)309-46-40
Саратов (845)249-38-78

Смоленск (4812)29-41-54
Сочи (862)225-72-31
Ставрополь (8652)20-65-13
Тверь (4822)63-31-35
Томск (3822)98-41-53
Тула (4872)74-02-29
Тюмень (3452)66-21-18
Ульяновск (8422)24-23-59
Уфа (347)229-48-12
Челябинск (351)202-03-61
Череповец (8202)49-02-64
Ярославль (4852)69-52-93

Контроллер позиционирования

Контроллер позиционирования с импульсным выходом

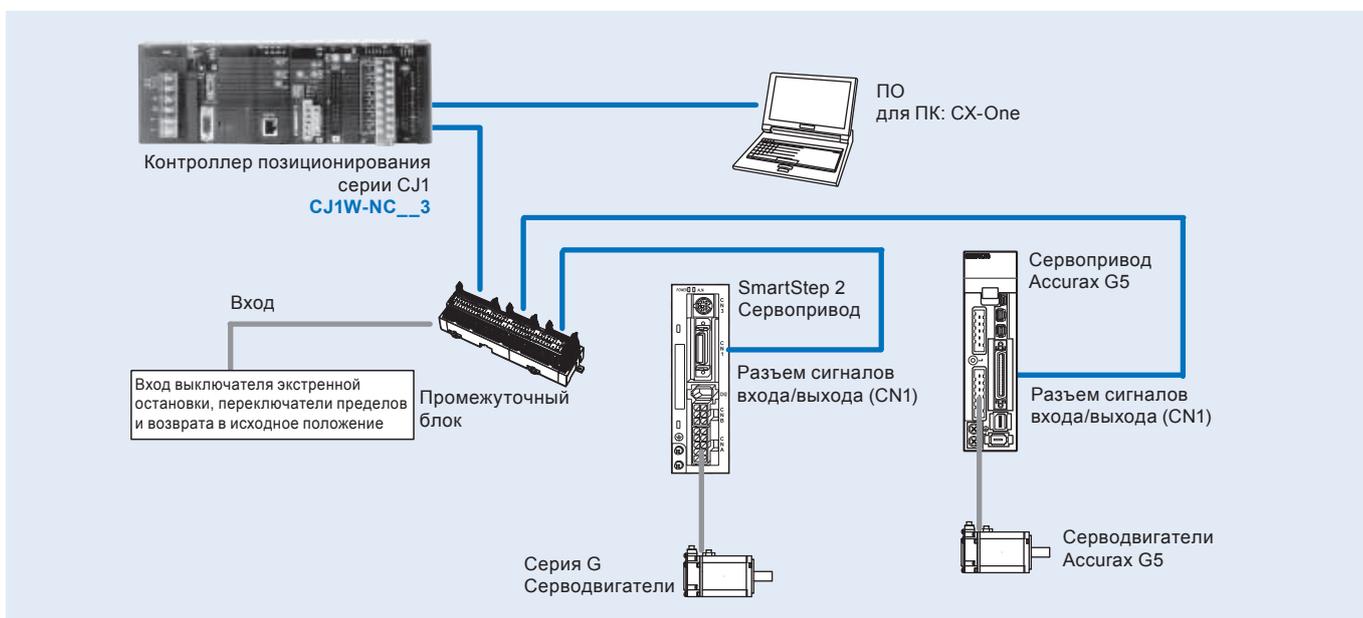
- Модули управления положением с 1, 2 или 4 осями
- Позиционирование непосредственными лестничными командами
- Управление положением и скоростью
- Линейная интерполяция
- Функция обработки прерываний
- Позиционирование по 100 точкам из памяти
- Ускорение/замедление по S-кривой, поиск начала координат, компенсация люфта и другие функции также поддерживаются.
- Данные позиционирования сохраняются во внутренней флэш-памяти, что исключает необходимость резервной батареи.
- Используется ПО поддержки на основе Windows (CX-position) для простоты создания данных позиционирования и сохранения данных и параметров в файлах



Функция

Модули управления положением поддерживают позиционное управление через импульсные выходы. Для позиционирования используется трапецеидальный или S-образный профиль ускорения и замедления. Доступные модели с управлением по 1, 2 или 4 осям могут использоваться в сочетании с сервоприводами и шаговыми двигателями, воспринимающими управление пачками импульсов.

Конфигурация системы

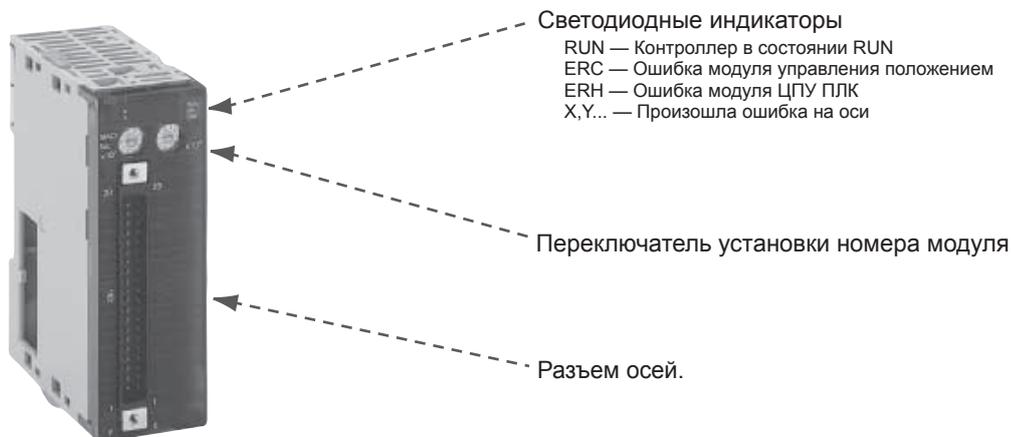


Характеристики

Модель	CJ1W-NC113 CJ1W-NC133	CJ1W-NC213 CJ1W-NC233	CJ1W-NC413 CJ1W-NC433
Наименование модуля	Контроллер позиционирования		
Классификация	Специальный блок ввода-вывода		
Номера модулей	0 ... 95		0 ... 94
Метод управления	Управление с обратной связью через импульсный выход		
Интерфейс управляющего выхода	CJ1W-NC□13: Выход с открытым коллектором CJ1W-NC□33: Выход линейного усилителя		
Ведомые оси	1	2	4
Режимы работы	Операции в памяти или прямые операции		
Формат данных	Двоичный (шестнадцатеричный)		
Влияет на время сканирования для конечного обновления	от 0,29 до 0,41 мс/блок		
Влияет на время сканирования для IOWR/IORD	от 0,6 до 0,7 мс/инструкцию		
Время запуска	до 2 мс (см. условия в руководстве по эксплуатации)		
Данные положения	Импульсы от -1073741823 до +1073741823		
Число положений	100 на ось		
Данные скорости	от 1 до 500 кимп./с		
Число скоростей	100 на ось		
Время разгона/торможения	от 0 до 250 с (время до макс. скорости)		
Кривые разгона/торможения	Трапецеидальная или S-образная		
Сохранение данных в ЦПУ	Флэш-память		
ПО поддержки на основе Windows	CX-Position (WS02-NCTC1-E)		
Рабочая температура окружающей среды	от 0 до 55°C		от 0 до 50°C
Внешний источник питания	24 В= ±10 %, 5 В= ±5 % (только линейный усилитель)		24 В= ±5 %, 5 В= ±5 % (только линейный усилитель)

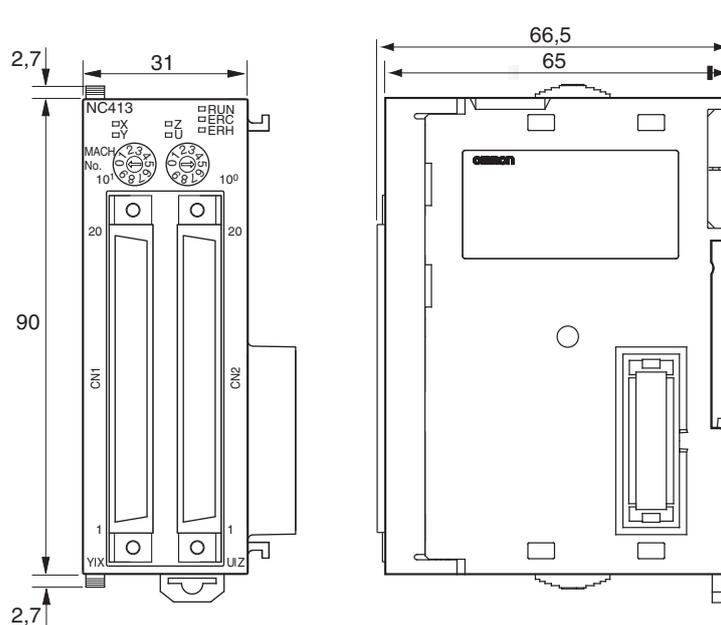
Номенклатура

Контроллер позиционирования



Размеры

Контроллер позиционирования



Информация для заказа

Контроллер позиционирования

Наименование	Модель
1-осевой Контроллер позиционирования. Выход с открытым коллектором.	CJ1W-NC113
2-осевой Контроллер позиционирования. Выход с открытым коллектором.	CJ1W-NC213
4-осевой Контроллер позиционирования. Выход с открытым коллектором.	CJ1W-NC413
1-осевой Контроллер позиционирования. Выход линейного усилителя.	CJ1W-NC133
2-осевой Контроллер позиционирования. Выход линейного усилителя.	CJ1W-NC233
4-осевой Контроллер позиционирования. Выход линейного усилителя.	CJ1W-NC433

Кабели сервоприводов

Примечание. См. сведения о кабеле и модулях сервореле раздел о выбранных сервосистемах.

ПО для ПК

Характеристики	Модель
CX-One	CX-One

Контроллер позиционирования

Контроллер позиционирования с импульсным выходом и функцией модуля управления движением

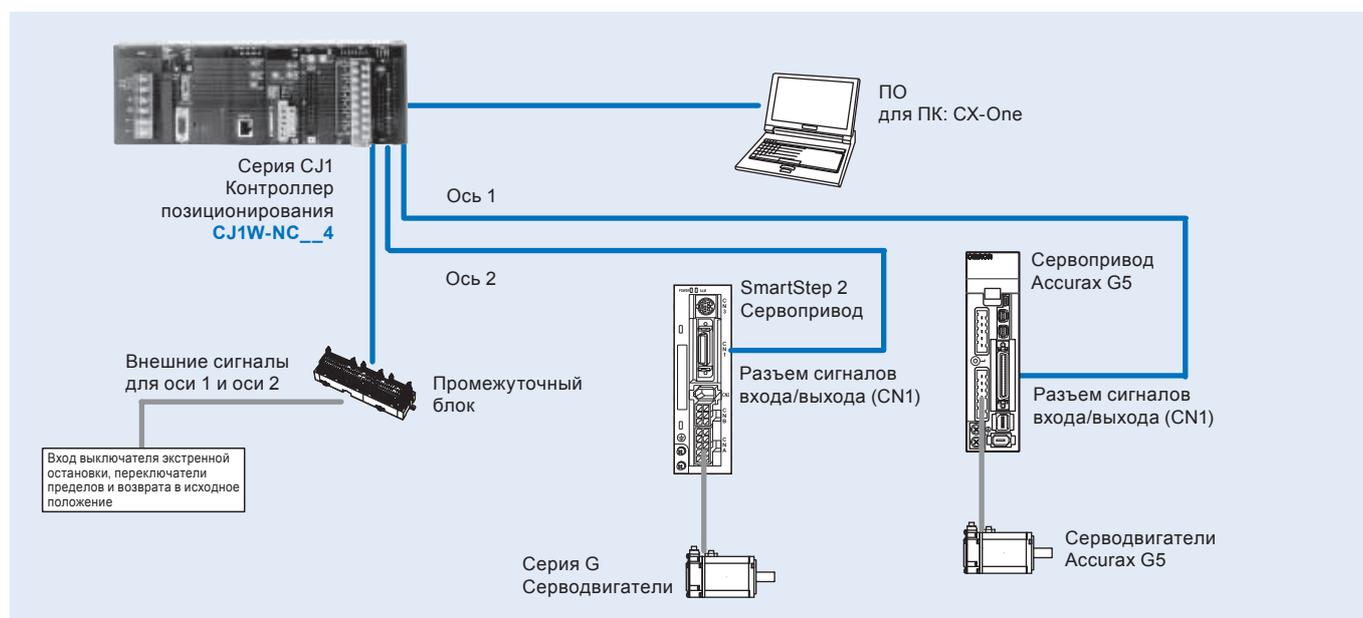
- Модули управления положением с 2 или 4 осями
- Управление положением и скоростью
- Линейная интерполяция и функция управления податчиком.
- Электронные профили распредвалов и синхронизация осей
- Позиционирование по 500 точкам на ось из памяти
- Ускорение/замедление по S-кривой, поиск начала координат, компенсация люфта и другие функции также поддерживаются.
- Языки программирования: РКС и функциональные модули.
- Используется ПО поддержки на основе Windows для простоты создания данных позиционирования и сохранения данных и параметров в файлах



Функция

Эти модули управления положением поддерживают управление позиционированием через импульсные выходы. Для позиционирования используется трапецеидальный или S-образный профиль ускорения и замедления. Доступные модели с управлением по 2 или 4 осям могут использоваться в сочетании с сервоприводами и шаговыми двигателями, воспринимающими управление пачками импульсов. Если эти модули используются в CJ2, ЦПУ ПЛК могут также выполнять синхронные операции с помощью электронных распредвалов и других функциональных модулей.

Конфигурация системы

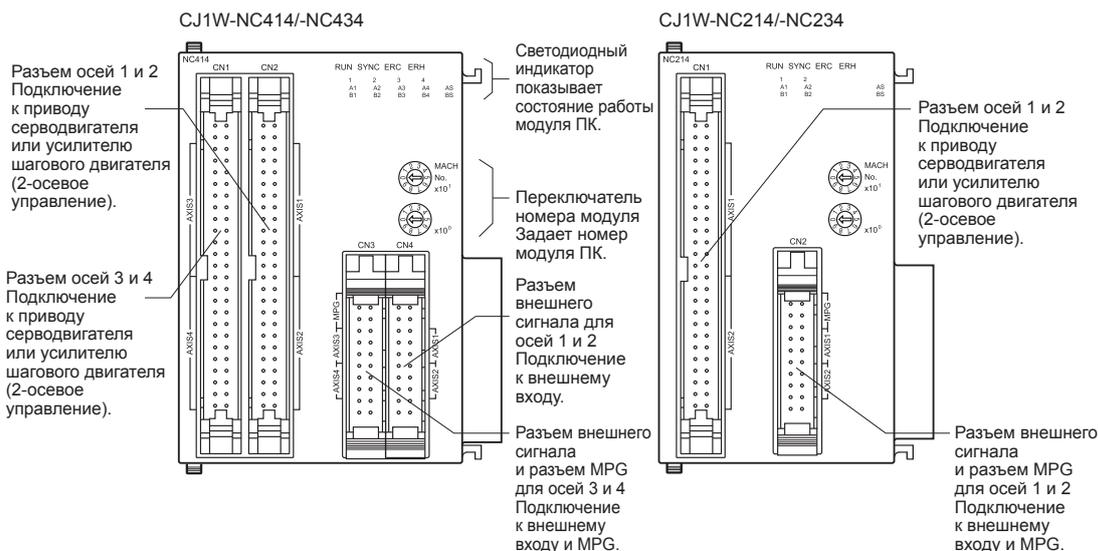


Характеристики

Модель	CJ1W-NC214 CJ1W-NC234	CJ1W-NC414 CJ1W-NC434	
Наименование модуля	Контроллер позиционирования		
Классификация	Специальные модули ввода/вывода серии CJ		
Совместимые ПЛК	Серия CJ		
Номера модулей	0 ... 94		
Максимальное число модулей на стойку	5 модулей		
Максимальное число модулей на систему CJ	20 модулей (до 3 стоек расширения)		
Занятый блок	2		
Метод управления	Управление с обратной связью через импульсный выход		
Выходные сигналы управления	CJ1W-NC□14: Выход с открытым коллектором CJ1W-NC□34: Выход линейного усилителя		
Ведомые оси	2	4	
Распределение входов/выходов	Рабочая область памяти для осей	Выделяется в одной из следующих областей (задается пользователем): область CIO, WR, HR, DM или EM.	
Функция управления	Режимы работы	Операции в памяти или прямые операции	
	Линейная интерполяция	до 2 осей	до 4 осей
	Круговая интерполяция	до 2 осей	
	Обработка прерываний	Независимая по 2 осям	Независимая по 4 осям
	Данные положения	от -2147483648 до 2147483647	
	Число положений	500 на ось	
	Данные скорости	Максимальная скорость 4 Мимп/с (NC234/434) или 500 кимп/с (NC214/414)	
	Число скоростей	500 на ось	
	Время разгона/торможения	от 0 до 250 с (время до макс. скорости)	
Вспомогательные функции	Кривые разгона/торможения	Трапецеидальная или S-образная	
	Коррекция	Умножает скорость оси по команде на заданный коэффициент. Значение: 0,01 % ... 500,00 %	
	Программные пределы	Ограничивают работу программы по управлению позиционированием	
	Компенсация люфта	Компенсирует величину срабатывания в механической системе по заданному значению	
Сохранение данных в блоке ПК	Предел момента	Ограничивает верхний предел момента при управлении положением	
Рабочая температура окружающей среды	Флэш-память		
Внешний источник питания	от 0 до 55°C		
Потребляемый ток	24 В=		
Масса	270 мА и меньше при 5 В=	310 мА и менее при 5 В=	
	170 г	220 г	

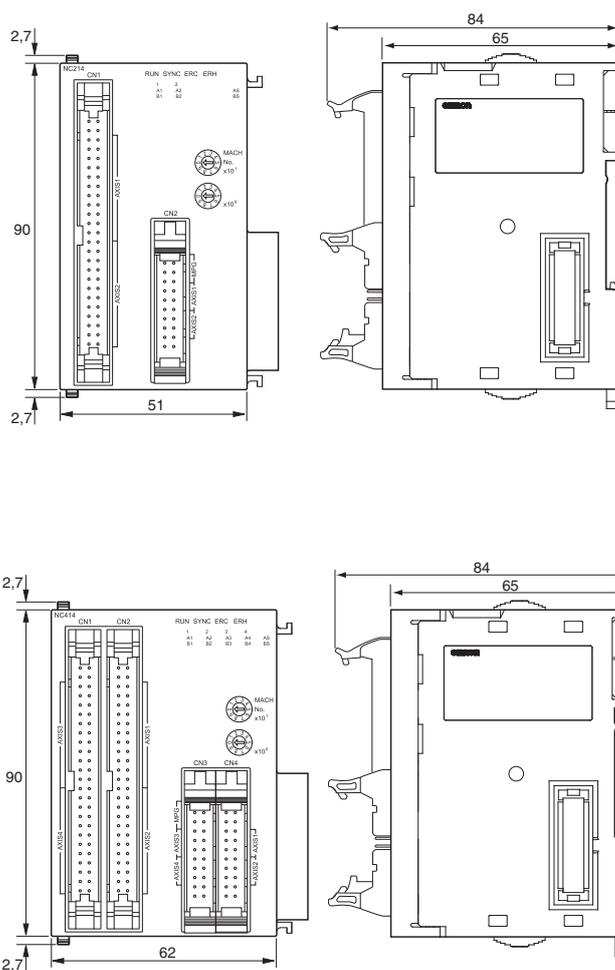
Номенклатура

CJ1W-NC214/234/414/434 — Контроллер позиционирования



Размеры

CJ1W-NC214/234/414/434 — Контроллер позиционирования



Информация для заказа

Контроллер позиционирования

Наименование	Модель
2-осевой Контроллер позиционирования. Выход с открытым коллектором.	CJ1W-NC214
4-осевой Контроллер позиционирования. Выход с открытым коллектором.	CJ1W-NC414
2-осевой Контроллер позиционирования. Выход линейного усилителя.	CJ1W-NC234
4-осевой Контроллер позиционирования. Выход линейного усилителя.	CJ1W-NC434

Кабели сервоприводов

Примечание. См. сведения о кабеле и модулях сервореле в разделе о выбранных сервосистемах.

ПО для ПК

Характеристики	Модель
CX-Опе версии 4.0 и выше	CX-Опе

ВСЕ РАЗМЕРЫ УКАЗАНЫ В МИЛЛИМЕТРАХ.
 Чтобы перевести миллиметры в дюймы, умножьте на 0,03937. Чтобы перевести граммы в унции, умножьте на 0,03527.

По вопросам продаж и поддержки обращайтесь:

Архангельск (8182)63-90-72
Астана +7(7172)727-132
Белгород (4722)40-23-64
Брянск (4832)59-03-52
Владивосток (423)249-28-31
Волгоград (844)278-03-48
Вологда (8172)26-41-59
Воронеж (473)204-51-73
Екатеринбург (343)384-55-89
Иваново (4932)77-34-06
Ижевск (3412)26-03-58
Казань (843)206-01-48

Калининград (4012)72-03-81
Калуга (4842)92-23-67
Кемерово (3842)65-04-62
Киров (8332)68-02-04
Краснодар (861)203-40-90
Красноярск (391)204-63-61
Курск (4712)77-13-04
Липецк (4742)52-20-81
Магнитогорск (3519)55-03-13
Москва (495)268-04-70
Мурманск (8152)59-64-93
Набережные Челны (8552)20-53-41

Нижний Новгород (831)429-08-12
Новокузнецк (3843)20-46-81
Новосибирск (383)227-86-73
Орел (4862)44-53-42
Оренбург (3532)37-68-04
Пенза (8412)22-31-16
Пермь (342)205-81-47
Ростов-на-Дону (863)308-18-15
Рязань (4912)46-61-64
Самара (846)206-03-16
Санкт-Петербург (812)309-46-40
Саратов (845)249-38-78

Смоленск (4812)29-41-54
Сочи (862)225-72-31
Ставрополь (8652)20-65-13
Тверь (4822)63-31-35
Томск (3822)98-41-53
Тула (4872)74-02-29
Тюмень (3452)66-21-18
Ульяновск (8422)24-23-59
Уфа (347)229-48-12
Челябинск (351)202-03-61
Череповец (8202)49-02-64
Ярославль (4852)69-52-93